

ENGINEERING DESIGN OF HEADREST FOR PASSENGER MOTOR CAR

Zbynek Srp, Miroslav Soucek and Karel Liptak

Keywords: Headrest, Engineering design (ED), Requirement, Alternative, Evaluation

Abstract

This work presents a complete solution of engineering design of a headrest for passenger motor car using systematic engineering design. This work is based on the design theory represented by worldwide known Professors W. Ernst Eder, V. Hudka, G. Pahl and W. Beitz and shows how it can help designers or design teams searching for solutions of their tasks. It is necessary to say, that in comparison with methodologies (e.g. German VDA) which strictly tells you step-by-step how to proceed, these methods improve the creativity and the effectiveness of engineering designers.

Headrest in modern luxury passenger motor car has to perform many very important functions. From the main thing which is safety to others such as comfort, high level of industrial design, etc. So the engineering design of headrest involves many questions and problems and our team without any former experiences in this branch attempted to develop a new engineering design of headrest using mentioned systematic methods.

1. Introduction

This work has been carried out as the second part of semestral project at the Department of Machine Design. At first we have developed an engineering design of headrest using our own intuition only and current design knowledge and this developed engineering design have become a starting point of this work.

The assignment task was to make an analysis of this current product and to improve it using systematic engineering design. The result should be a new competitive engineering design of headrest for luxury cars of 3rd millennium.

2. Current product analysis

Because we focused on high class cars, the most important points for us have been:

- SAFETY
- COMFORT
- HIGH LEVEL OF INDUSTRIAL DESIGN

Current engineering design analysis shows that headrest's values of required properties are deficient and therefore it's necessary to improve this current product.

3. Design specification

The aim of this step was to work out a complete quantified list of requirements (a design specification) with set priorities (fixed requirement or desire feature).

We thought the classes of properties in relation to all phases of life cycle of technical systems (planning, designing, technological & organizational preparation for manufacture, manufacture and assembly, distribution, working process, liquidation) and new properties are the achieved result of it. These new properties are indicated by red colour in the table below (Figure 1).

POŽADAVKY K VNĚJŠÍM VLASTNOSTEM TS VZTAŽENÉ K TRANSFORM. Procesůn životních etap TS	POŽADOVANÁ HODNOTA	PODHÍNKA	PŘANÍ		
(1) POZADAVKYK (HLAVNÍMI ASISTULÍCÍM) PRACOVNÍM FURICÍM FÚČINKÚM					
-VÝŠKOVÉ NASTAJENÍ OPĚRKY HLAVY	MXX. DO 3/4 HLX/Y	X			
-NAKLOPENÍ OPĚRKY HLAVY V ZÁVISLOSTI NA POLOZE OPĚRADLA	MAX, 10CM ZA HLAVOU	X			
DYNUNICKÁÚNOSNOST	PŘETÍŽENÍ 106	X			
NULTMEDIÁLNÍ RUNKCE	LICD MONITOR		Х		
UNICĚNIT SPOJENÍ SE SEDJIČKOU	TUHOST, PENNOST	X			
(2) POŽADAVKT K OSTATNÍM PRACOVNÍM I PROVOZNÍM VLASTNOSTEM					
ČETNOST POUŽITÍ	VELMI W BOKÁ	X			
ÚDRŽBA	NENÁROČNÁ	×	-		
PROSTOR PRO POLOHOVÁNÍ	DOBTATEÓNÝ	×			
(3) POŽADAVKY K ULASTNOSTEN INO PLÁNOVÁNÍ					
KONKURENCESCHOPINDSTIK PRODUKTÚM NA TRHU	VYSOKÁ		х		
PLÁNOVANÁ INOVAGE	NUTNÁ				
STRATEGIE PROSPERITY NA TRHU	DOBAŻENÁ		×		
N) POZADAVKY K ULASINDSTEH PROKONSTR., TG. A ORG. PŘPR. VÝROBY A VÝROBU			_		
FLEXELITA YÝROBY	W/SORA		X		
NÁKLADY NA VÝROĐU A MONTÁŽ	NÍZKÉ		х		
KVRUTA	NEJYYŠŚ		х		
PODPORA CAD/CAM	NUTNOST	X			
VYUŽITÍ NC. CNC STROLŮ	NUTNOST	X			
AUTOMATIZACE VÝROBY AMONTÁŽE	VYSORÁ	X			
DRUH ΥΫ́ΚΟΘΥ	VELKOSÉRIOVÁ	X			
MÍSTO VÝROBY	SPECIALIZOVANÍ ZÁVOD	X			
POUŽITÍ NEKONMENČNÍCH MATERIÁLŮ	VELKÉ	X			
NOŽNOST TYPIZACE A UNITIKACE	VYSOKÁ		×		
POUŽITÍ NORMALIZDVANÝ CHISOUČÁSTEK	VELKÉ		×		
KOOPERACE - SUBDODAVATELÉ	HODNÉ		X		
(5) POŽADAVKY K VLASTNOSTEM PRO DISTRINUCI	1100.000				
SKLADOVÁNÍ	MALÉ PROGTORY		Х		
BOP RAVA	EPECIÁLNÍ PALETY		х		
6) POŽADAJKY K ILASINDSTEH IROLIKVIDACI					
SNADNÁ DEMCNTÁŽ		X			
SEPARACE		X			
RECYNLACE		X			
		-			

POZADAVKY K VNĚJŠÍM VLASTNOSTEM TS VZTAŽENÉ K OPERÁTORŮM TRANSFORM. SYSTÉMU V ŽIVOTNÍCH ETAPÁCH TS	Požadovaná hodnota	POOMINKA	PŘÁNÍ
(1) POŽADAJKYK VLASTNOSTEM K ČLOVĚKU			
REZPRÓNOST PASAŽERÚ	NEJVYŠŠÍMOŽNÁ	×	
-PENY AKTIMI REPERINGETI	THE REPORT OF TH	-	
AVERING PROCESTURICI V2ADU	-		
AKTINA OPÉRKY HLAVY			
PRIKY PISION REZIEČNOSTI	-		
CELKOVÉ NASTAVENÍ POLOHY			
ZARÍTŘÍ CELKOVÉ ROLOHT	-		
Poecosi a sourcest	CONENYSSI		х
DERION	NEAPPS		×
ERCONOME	NELEPS		X
(2) POZADANKYK W ASTNOSTEM K MATERIAL OVÉMU A ENERCETICKÉMU OKOLÍ	NELDYS		~
(2) POZNORY K VENSKOSTON K MATODICOTORO AZRIDU Z ROKO OKOLI NEHO ALAVEMATERIALY	2	×	
ANTIKETRODIM	r	x	
ANTISTATICKY POWICH		x	
BAREWAK STÁLOST	-	×	_
TEPLOTNÍSTÍKOST		x	
Spanecá (melha	-	x	
MINASARAWST		Ŷ	_
PRODYŠNOST POTAHOVÉHO MRT.	-	x	
PŘPOJENÍ DO EL, OKRUMU SEDIČKY	-	x	
(2) POŽADAJIKY K VLASTNOSTEM KINFORMAČNÍMU OKOLÍ	-	· ^	
Superé criticieri		×	
teneni (neže		x	
ALTOMATICA/ PRINCY	CONENÍC	<u>^</u>	×
PORUČENÍ PATENTOVÝCH A LICENČNÍCH PRÁV	Zitest	×	
DALŠÍ PŘEDRISY A NORMY	LAUNE	^	
(4) POŽADANKY K VLASTNOSTEM K OSTATNÍM TS			
(4) POZNERNYKY K VLASTNOSTEM K OSTATNIM I S NÁROČNOST NA TECHNICKÉ PROSTŘEDKY V ŽIVOTNÍCH ETAPÁCH	MPUMAKIN		×
NARODNOST NA TECHNICKE PROSTREOKT V ZIVOTNICH ET ARICH	MNMALN		X
(5) POŽADANKY K VLASTNOSTEM KINFORMACIM			
VÎROBNÎ A MONTÂDNÎ DORI,MENTROE	STANDART	x	
NÁVODY K OBSLUZE	2.koné		х
NÁVODY PRO ÚDRŽBU A OPRAVY	ZÁDNÉ		ж
6) POŽADATKY K VLASTNOSTEM K ČASOTĖMUŘIZENÍ	-		
CAS NA VÍVOJ A VÝROBJ	PÚL ROKU - ROK		×
ČAS NA USTAVENÍ VŠECH POLOH	CONEJKRATSÍ		x
(7) POŽADAVKY K VLASTNOSTEM K EKONOM. ŘZENÍ (MRNAGEMENTU) PROCEBŮ			
(/) Роздолжити челотновлени споном, изди уминовисто/инссезо Ривцёни сели комплерибнию vinceи.	OCA 8 000 HČ	×	
NÁKLADY NA PRÁCLA PROVOZ	MNMKN	X	
NALADI NA PANJA PROBOL	MITCHING, PA	X	

Figure 1. List of requirements

4. Industrial design – preliminary studies

At the beginning of searching for a final solution, we made preliminary seat studies, where our headrest should be implemented.



Figure 2. Preliminary seat studies

5. Principal alternatives

We were thinking about two solution alternatives

- ALTERNATIVE 1 economic alternative
 - alternative with manual position adjustment, mechanical drive and without airbag for rear passenger
- ALTERNATIVE 2
 - alternative with automatic position adjustment with possibility of manual readjustment, electric drive and airbag for rear passenger

Our preferred alternative is alternative 2. The economic alternative has been developed only for option of our customers and its dimensional layout will not be fully detailed.

6. Working transformation process

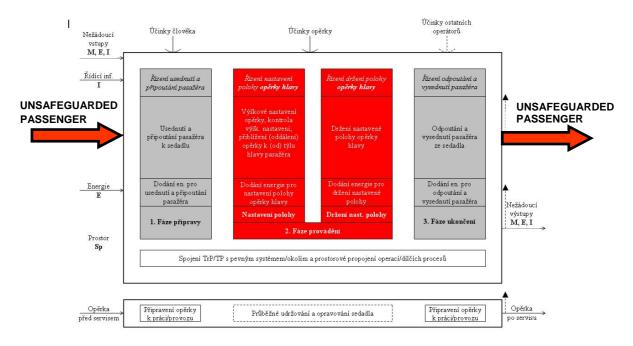


Figure 3. Working transformation process - headrest

7. Function structure

This structure contains sub-functions (especially inside working transformation process) that the technical system must fulfil to the transformation of technical system inputs into the desired effects. The main function of headrest is to save passengers it means to prevent head or neck injury in case of an accident.

There are two features of safety in modern cars. Feature of passive safety, which prevents not to occur an accident (ABS, ESP, ASR, clear outward visibility, etc.) and feature of active safety, that reduce consequences of an accident, when the accident is already occurred (active belts, airbags, headrests, etc.).

Our engineering design of headrest should fulfil the strictest requirements of active and also passive safety together with high comfort for passengers.

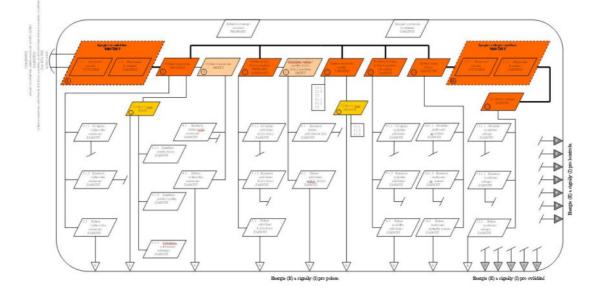


Figure 4. Function structure – alternative 2

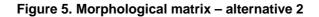
8. Organ structure

8.1 Morphological matrix

The next step was the morphological matrix construction, which shows Fig.5. Sub-functions are situated in the first column (related to the function structure) and in the next columns are action principles. For execution a sub-function a more individual action principles can be used. So, if we make two attempts to link the action principles for each sub-function, we probably get two variants of one alternative.

The same method has been used for both alternatives.

рп	CI FUNKCE	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
1.1	Spojowsciplodau VYTVORIT	vedeni + vod tyč	Mechanick	y .	elmag, pole	Elektricky		pneum, vátec	ne umaticky		H trydr, váles	ydraulick	r
1.2	Pinsmänik seladhu UMOŽNIT	edeni - vod trč			elmag, pole			pneum. vátec	-		bydr. válec		
2	Výskové nastavení PROVÍST	nučni	poh troub+	partorek +	simag. pois	krokový el. motor		pneum, válec	-	-	bydr. uklec		
1.1.1	De lidání výdcováho nastavení ZAJISTIT	nični	mapue	meocn	et fidici jednotka	el tacitta		pneum fid.			bydr 6d.		
1.2	Kontro la výdkového nastavení ZAJISTIT	mech.princip			optoel snimač	potenciontetr	uttrazouk	vzduchové čidlo		-	hydrautické čidlo		
22	Pohon Vjekového nastavení ZAJISTIT	nučné (prámo)	nučné (kolečko)		krokový el. motor	senomotor	-	Cidio pneum. Kompresor			cidio bydr kompresor		
3	Výškové nastavení Říld IT		(Kolecko)		el, ridici			pneum fid. jednotka			Kompresor		
5.1.1	RIDIT Změření polsky hlavy ZAJEJTIT				 jednotka optická čidla 	lasenvá čídla	ultrazvok	jednotka pneum. sonda		-			
.12	hlary ZAJESTIT Zamérani polohy opéiky ZAJESTIT				optoel. znimač	potenciometr	UNULOOK	pneum, conda					
.1.2	Whodrocenta				el fidici	possicionity	-	ppeum ña					
4	nobrazeni kuf. ZAJESTIT Weilsowé nastavani	mech, západka	camocyomect	mesh. tření	 jednotka - zobrazovače krokový el. 	-		Jednotka – zobrazovače pneumatické			hydraulické		
	Výskové nastavení DRŽET V state bodoví sela		ramoroomort převodu	mech. tření	krokový el. motor	elmag-západka		upnuti			hydraulické upnutí nudraulické		
4.1	Route h drieni vick. nataveni ZAJISTIT	mech. princip			optoel, znimač	potenciometr	ultrazouk	vzduchové čidlo			hydrautické čidlo		
4.2	Držení výdkového nastavení ZAJISTIT Oroždou k týtu blamy	mech. západka	samosvomost převodu	mech. třeni	Krokový el. motor krokovy el.	etmag západa a		pneum, vátec			bygr válec		
5	Opeideu k týhi hlavy pasažéra P RIBLIŽIT (ODD ALIT) Ov Edani probližení	ozub. převod	klasické ručni		motor	servomotor		pneumatický rotor			hydrautický rotor		
.1.1	k tybahlary ZAJISTIT	nuàni			el. fidici jednotka 🥌	el. tiačitka		pneum. 6d. jednotka			hydt úd. jednotka		
5.1.2	k tjanhary ZAJISTIT	mech. princip			optosi, znimać	potenciometr	ultrazouk	vzduchové čidio			hydraulické čidlo		
6.2	k týbi hlæry ZAJISTIT	nučné (prímo)	nučné (kolečko)		krokový sl. motor	seroomotor		pneum. Kompresor			hydr. Kompresor		
6	Problémi (oddál.) opéňcy k týbu hlavy pacažéra	mech. západka	mech. t/eni		KfoKový el. motor	elmag západa a		pneumatické upnutí			hydrautické upnutí		
0.1	or kilki pillikani k tiki häry ZATETTI Kano Lapiton Kano Kanon Kan	mech. princip			optosi, snimać	potenciometr	ultrazouk	vzduchové čidio	-	-	hydraulické čidlo		
6.2	ZATETTT Driveni prib liberi	mech. západka	mech. tření		krokový el. motor	simeg.západka	-	čidio pneumatické upnutí			čidlo hydraulické upnutí		
7	ZAJESTIT Změru nastavení	ručné (primo)			T	zeroomotor							
	pokity opárky UMOŽNIT		(kolečko)		krokový sl. motor	-		pneum. Kompresor			hydr. Kompresor		
.1.1	Ovládká výskového nastavení UMOŽNIT	nuàni			el. fidici jednotka 🔫	el. Bacitka		jednotka			bydr. fid. jednotka		
7.1.2	Kantroh výčkového nastavení ZAJISTIT	mech.princip			optost, snimač	potenciometr	ultrazvuk	vzduchové čidio			hydraulické čidlo		
.1.3	Ow Eddeni přibližení k týžu blazy UMOŽNIT	ručni			el: ndici jednotka	el. Baciltoa		pneum. fid. jednotka			bydr. fid. jednotka		
7.1.4	Kontro la prib ližení	mech.princip			optoel, snimač	potencionetr	ultrazvuk	vzduchová čidio			hydraulické čidlo		
-	k týtu hlæry ZAJISTIT		nini		T	Semamotor							
.2.1	Pohon výdkového nastavení UMOŽNIT Pohon přiblížení	ručné (prímo)	ručné (kolečko)		krokový el. motor	servomotor		komprezor			bydr. komprezor		
7.2.2	k týbi hlæry UMOZNIT	ručné (prímo)	nučné (kolečko)		krokový el. motor	sereemotor		komprezor			hydr. komprezor		
8	Výdkové nastavení ZKONTR.				el. fidici			jednobia					
1.1.1	Zamiření poloky hlavy ZAJESTIT				optická čidla	lazerová čidla	ultrazouk	pneum, zonda					
1.1.2	Zaměření polsky opěžey ZAJISTIT				optosl. snimać	potenciometr		pneum, sonda					
1.1.2	Vyhodnocení a nobrazení žd. ZAJISTIT				el fidici	-	1	pneum, ńd. Jednotka –		-			
	ZAJISTIT Rychlé přibližení k	0.000			jednotka + zobrazovače			zobrazovače					
9	hlære pasakirapři nárazu ZAJISTIT	pružina	setivačný mech.	pirtek +	servomotor	elmas, spojka		pneum, vátec			hydr våles		
1.1.1	Owlidinirydulého přibližení ZAJISTIT	zetivacny mech.		13	el.fidici jednob a aktioni bezp.+matte	ĉidla na voziđe		jednotka			bydr. fid. jednotka		
.12	Kontrola rychlého přibližení ZAJISTIT	mech.princip			potenciomet	etmece spinat		vzduchové čidlo			nydrautické čidlo		
9.2	Pohon rychlého příblišení ZAJISTIT	pružina	zetroačný mech.	ехтератола	servomotor	elmas spojka		pneum, vátec			Bygr válec		
10	Zpětný nárazhlavy ZACHYTIT	materiál opérky	polymer (def. člen)	pyropatrona - pistek	simeanst	preking el. motodu	-	pneum, válec			hydr vålec		
0.1.1	Owlideni zachycani za náraza ZAJISTIT	materiál opén y	polymer (a H. člen)	PITOPATIONA +	simegnet	ptokäuz el. motoriu		pneum, vátec			hydr våles		
0.1.2	Kontrola zachycení zp. nárazu ZAJESTTT		1		potenciometr	option coimad	etmech.	vzduchové čidlo			hydraulické čidlo		
10.2	Pohon moltycení zp. nérasu ZAJISTIT	materiál opén y	polymer (dit. čien)	pyropatrona -	elmagner	Bitching el. motoru		pneum, válec			hydr vålec		
11	Spojení atbaga s opětkou UMOŽINIT	nosna konstrukce –	nosna konstrukce +			-							
11.1	Spojowaiplodu abban VYTVORT	żrouby nosná konstrukce –	njty nocná konstrukce -										
112	Přpovnění aibagu k opěrce UMOŽNIT	konstrukce - šrouby nozna konstrukce - šrouby	nocaš konstrukce - njty nocas konstrukce - njty				-		-	-			
12	k operce UMOZNIT Vystřelení airbana ZAJISTIT	śrouby	ajty -		el.ñdici jednotka aktivní bezp. +				-	-			
2.1.1	ZAJISTIT Ovlidini vysřelení ažbagu ZAJISTIT				el.ndici jednob.a					<u> </u>			
					el.fidici jednotka								
2.1.2	Kontrola airbaga ZAJESTIT				aktioni bezo.=matte			-					
122	Pohon vystřelení ažbagu ZAJISTIT nka:	pytopatrona				VARIANT	-						





8.2 Concept sketches

We have achieved two variants for each alternative. We considered 2 alternatives, so now we have altogether 4 solution variants.

The next step in process of searching for the solution is to create concept sketches for each variant. These sketches show main components that are used in individual variants, and show their functions.

8.2.1 Concept sketch – alternative 1 (variant A)

We know that during the front crash, the passenger flies forward, the belts catch him and then passenger goes back into the seat. However, passenger goes back from 30 to 50 mm above the level of the seat. So, if position of the headrest weren't adjusted properly, neck of the passenger could be injured. Just therefore it is very important to adjust position properly.

The sketch shows how this alternative ensures the proper position adjustment and which components provide the active safety.

When a passenger sits down on the seat, the optical sensor focuses the passenger's head position. The information about the position goes into the CPU and there it is compared and evaluated with information about headrest position (there is equipment to monitor the headrest position in the seat backrest). Then the indicator situated on the dashboard shows to passenger the result – if the headrest adjustment is ideal or not. Passenger then adjusts the position manually.

Used components:

- Pyroshells intended to bring the headrest nearer passenger's head in a flash, if the crash occurs, and thus free head movement of passengers is caught better
- MATE components intended to recognize the direction of crash (situated under seats)
- Interposer bars intended to ensure the vertical movement and to carry headrest shell
- Mechanical pawls intended to fix the vertical headrest position

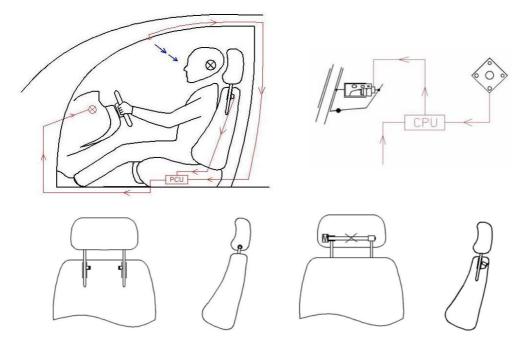


Figure 6. Concept sketch – alternative 1 (variant A)

8.2.2 Concept sketch – alternative 2 (variant A)

Focus and information evaluation is the same as in alternative above. But there are differences in position adjustment.

When a passenger sits down on the seat, the optical sensor focuses the passenger's head position. The information about the position goes into the CPU and there it is compared and evaluated with information about headrest position (there is equipment to monitor the headrest position in the seat backrest). Then the CPU automatically adjusts the headrest to the proper position. If the passenger wants to readjust the position, it is possible manually using the control panel on the seat. In the case of bad adjustment, indicator situated on the dashboard shows to the passenger that the headrest position is not ideal.

Used components:

- Pyroshells intended to bring the headrest nearer passenger's head in a flash, if the crash occurs, and thus free head movement of passengers is caught better
- MATE components intended to recognize the direction of crash (situated under seats)
- Airbag for rear passengers
- Circular bars intended to carry headrest shell
- Ball screw intended to ensure the vertical movement
- Stepping motor intended to drive the headrest mechanism
- Pinion intended to turn the headrest

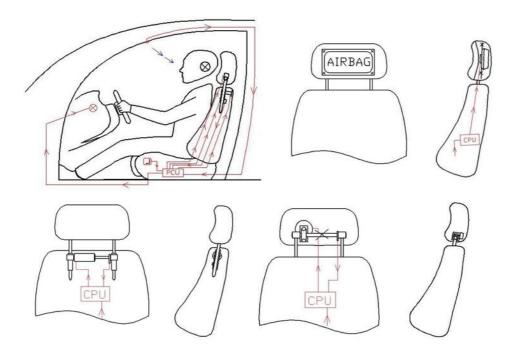


Figure 7. Concept sketch – alternative 2 (variant A)

Note:

The function of further 2 variants is the same. However, there are used different components to ensure this function. The similar concept sketches have been also created for these variants.

9. Variant evaluation

If organ structures are established, it is necessary to evaluate variants and choose the best one for a detail dimensional layout.

I mentioned that our team was focused on headrests for high-class cars. This fact count on rich customers and it means that for us the high quality is more important than low cost.

	∀arianta / alternativa	A	D	IDEÁL
		~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~	2	IDLAL
	funkce 2 (výškové nastavení)	4	3	4
	funkce 3 ( řízení výškového n.)	3	2	4
jakosti Q	funkce 4 ( držen výškové n.)	3	4	4
	funkce 5 (přiblížení (oddálení) opěrky )	4	3	4
	funkce 6 ( držet opěrku hlavy v dané ploze )	3	4	4
	fukce 7 (změna natavení opěrky)	3	2	4
	funkce 8 ( kontrola výškového nastavení )	4	4	4
	funkce 9 ( rychlé přiblížení k hlavě )	4	1	4
	4funkce 10 ( zachytit zpětný náraz )	4	3	4
	funkce 11 ( spojení airbagu s opěrkou )	4	3	4
	funkce 12 ( vystřelení airbagu )	4	4	4
	celk.součet hodnocení	40	33	44
	celk. norma hodnocení	0,91	0,75	1
Kriteria	výrobní náklady	3	3	4
nákladů C	celk.součet hodnocení	3	3	4
	celk. norma hodnocení	0,75	0,75	1
CELKO	VÉ POŘADÍ	1	2	

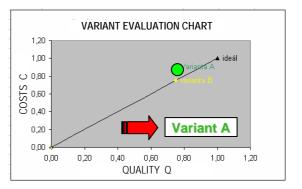


Figure 8. Variant evaluation – alternative 2

Note:

We have performed variant evaluation of both alternatives. However below, we only concern with engineering design of optimal variant (variant A) of the alternative 2

# **10. Preliminary layout**

This layout shows possibilities of position adjustment and how our headrest works during a crash.

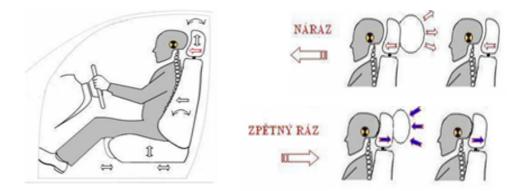


Figure 9. Preliminary layout

# 11. Dimensional layout

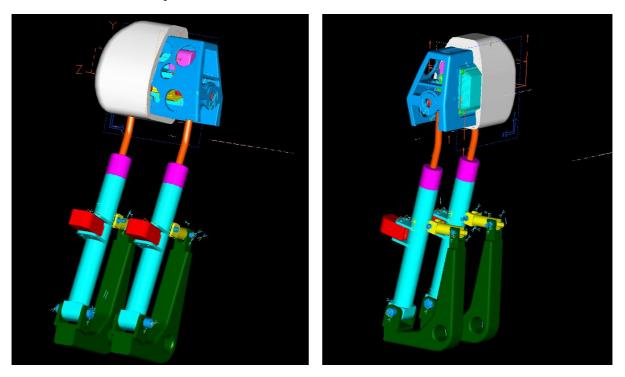


Figure 10. Dimensional layout – assembly drawing

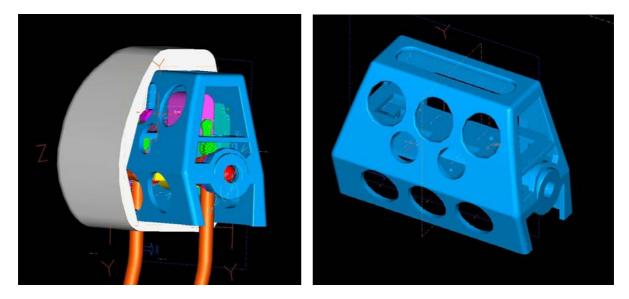


Figure 11. Dimensional layout – headrest detail (left), headrest shell made of composites (right)

# 12. Evaluation

At the end of our searching for the solution, we have evaluated our new engineering design of headrest with current ED and with the engineering design of competitors. The evaluation gives us the answers regarding the requirement fulfilment, competitiveness, etc.

The chart below shows that we were successful and our new engineering design fulfils the requirements of headrests for luxury cars of 3rd millennium and it is fully competitive.

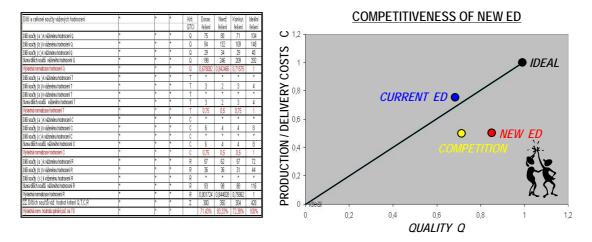


Figure 12. Evaluation table and competitiveness chart of new engineering design

# 13. Conclusion

Although our team hadn't had any former experiences in the designing of headrests before we started to design it, we were able to create a new competitive engineering design of the headrest using systematic engineering design approach. It shows that a systematic method is one way how to improve the effectiveness and creativity of engineering designers or design teams.

## Acknowledgement

This semestral project has been already presented to the management of GRAMMER Company, Tachov, Czech Republic, and GRAMMER Company, Amberg, Germany.

Special thanks are expressed to Professor Stanislav Hosnedl, who was continuously helping our team to improve the structure and content during the work development.

### References

W. Ernst Eder, V. Hubka: "Engineering design", Zürich, Edition HEURISTA, 1992 S. Hosnedl, "Systémové navrhování technických produktů", Plzeň, ZČU, 2004

Zbynek Srp University of the West Bohemia in Pilsen Department of Machine Design Univerzitni 8, Pilsen, 306 14, Czech Republic Tel.: +420 724 503 690 E-mail: z.srp@centrum.cz